BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND



Prioritätsbescheinigung über die Einreichung einer Patentanmeldung

Aktenzeichen:

103 06 418.4

Anmeldetag:

15. Februar 2003

Anmelder/Inhaber:

Deere & Company, Moline, III./US

Bezeichnung:

Antriebsanordnung für ein Förderaggregat

IPC:

F 04 B 49/20



Die angehefteten Stücke sind eine richtige und genaue Wiedergabe der ursprünglichen Unterlagen dieser Patentanmeldung.



München, den 6. Oktober 2003

Deutsches Patent- und Markenamt

Der Präsident

Im Auftrag

Scholz

Antriebsanordnung für ein Förderaggregat

Die Erfindung betrifft eine Antriebsanordnung für ein Förderaggregat zur Förderung eines strömenden Mediums, insbesondere Luft oder Flüssigkeit, wobei die Antriebsanordnung drehzahlvariablen Antriebsmotor, einen stufenlos regelbaren Hilfsmotor und ein Summiergetriebe enthält und wobei das Summiergetriebe ausgangsseitig mit dem Förderaggregat und eingangsseitig mit dem Antriebsmotor und dem Hilfsmotor verbunden ist. Des Weiteren enthält die Antriebsanordnung eine den Hilfsmotor ansteuernde Steuereinheit.

Motorenbetriebene Fahrzeuge enthalten Förderaggregate, die zur Stromerzeugung und zur Kühlung oder Ölversorgung verschiedener Fahrzeugkomponenten eingesetzt werden. In der Regel werden derartige Förderaggregate, wie beispielsweise Lichtmaschinen, Lüfter oder Pumpen direkt vom Antriebsmotor bzw. vom Verbrennungsmotor angetrieben.



So sind Getriebeölpumpen üblicherweise direkt vom Verbrennungsmotor angetriebene Zahnradpumpen bzw. Konstantpumpen, die auf ausreichende Ölversorgung der Verbraucher für kritische bzw. ungünstigste Betriebspunkte, d.h. für Betriebspunkte mit niedriger Motordrehzahl, heißem Öl und/oder hohem Ölverbrauch ausgelegt werden müssen. Im Hinblick auf eine ausreichende Schmierung und Bereitstellung eines benötigten Systemdrucks, beispielsweise bei Getrieben oder im Hinblick auf einen benötigten Ladedruck, beispielsweise bei Kupplungen, in muss iedem Fall die Betriebssicherheit gewährleistet werden können. Da derartige Pumpen in linearer Abhängigkeit zum Antriebsmotor stehen und im praktischen Betrieb überwiegend höhere Drehzahlen gefahren werden,

dies zum großen Teil zu unnötig hohen Ölversorgungen, die zu Lasten des Getriebewirkungsgrades gehen.

Um die Förderleistungen von Förderaggregaten besser an die tatsächlich von den Verbrauchern benötigten Fördermengen anzupassen wurden zum einen regelbare Pumpen, wie z.B. Flügelzellenpumpen oder Radialkolbenpumpen und zum anderen getrennte Pumpen für Schmieröl- und Druckversorgung eingesetzt, was sich jedoch bisher nicht auf dem Markt durchsetzen konnte.



Ähnliches gilt für Antriebe von Lüfterräder, die zur Kühlung von Motorkühlwasser und Getriebe- bzw. Hydrauliköl eingesetzt werden. Aufgrund der linearen Abhängigkeit der Fördermenge von der Antriebsmotordrehzahl müssen derartige Lüfter entsprechend hoch dimensioniert werden, damit bei den durch den Motor zur Verfügung gestellten Drehzahlen für jeden Betriebspunkt eine ausreichend hohe Kühlleistung erfolgt. Dies führt oft zu großen Ausführungen in der Bauweise des Lüfters, was wiederum zu größeren Bauvolumina des Fahrzeugs aufgrund von Platzproblemen bei der Positionierung des Lüfters im Motorraum führt.



Durch die US 5,947,854 wurde eine Antriebsanordnung bekannt, die eine variable Steuerung des Förderaggregats ermöglichen soll. Demgemäß treibt ein mit konstanter Drehzahl laufender Antriebsmotor, insbesondere ein Elektromotor, sowie ein zusätzlicher mit Drehzahl variabler ansteuerbarer Motor/Generator über ein Summengetriebe ein Lüfterrad an. Durch Variation der Drehzahl des zusätzlichen Motor/Generators lässt sich die Lüfterdrehzahl ändern. Dabei überschreitet die Lüfterdrehzahl auch dann, wenn die Drehzahl des zusätzlichen Motor/Generators Null ist, nicht die Drehzahl Antriebsmotors. Problematisch wirkt sich hierbei aus, dass die

Anordnung der Antriebskomponenten sich auf den Einsatz eines Konstantantriebsmotors beschränkt und nicht dafür geeignet ist, den Drehzahlbereich eines Dieselmotors, der beispielsweise bei Landfahrzeugen, insbesondere bei landwirtschaftlichen industriellen Arbeitsfahrzeugen eingesetzt wird, Vielmehr lässt sich gemäß der US 5,947,854 die Drehzahl einer Pumpe oder eines Lüfters gegenüber einer Antriebsdrehzahl lediglich reduzieren. Des Weiteren ist die bekannte Antriebsanordnung wegen der moderaten Leistungsanteile des Zusatzantriebs an der gesamten Verbraucherleistung auf eine nur geringe Drehzahlspreizung der Pumpe Lüfters bzw. des beschränkt. Höhere Drehzahlspreizungen würden bei dieser Antriebsanordnung zu einem nicht annehmbaren Leistungsbedarf Zusatzantriebs und damit zu einem schlechten Gesamtwirkungsgrad der Antriebsanordnung führen.

Die der Erfindung zugrunde liegende Aufgabe wird darin gesehen, eine Antriebsanordnung für ein Förderaggregat der genannten Art anzugeben, durch welches die vorgenannten Probleme überwunden werden. Insbesondere soll eine Antriebsanordnung für ein Förderaggregat geschaffen werden, die es ermöglicht, über den gesamten Drehzahlbereich eines Verbrennungsmotors die Förderleistung des Förderaggregats in weiten Grenzen bedarfsgerecht zu variieren bzw. bedarfsgerecht einzustellen.

Die Aufgabe wird erfindungsgemäß durch die Lehre des Patentanspruchs 1 gelöst. Weitere vorteilhafte Ausgestaltungen und Weiterbildungen der Erfindung gehen aus den Unteransprüchen hervor.

Erfindungsgemäß wird die eingangs genannte Antriebsanordnung Förderaggregat eines strömenden Mediums derart ausgebildet, dass wenigstens ein Sensor zur Messung wenigstens einer Zustandsgröße des strömenden Mediums enthalten Förderleistung des Förderaggregats durch Steuereinheit in Abhängigkeit von der wenigstens einen Zustandsgröße steuerbar bzw. regelbar ist. Dadurch wird ermöglicht, dass die Steuereinheit den Hilfsmotor inAbhängigkeit wenigstens einer Zustandsgröße, die den Bedarf der zu fördernden Menge des strömenden Mediums kennzeichnet, steuert oder regelt. Je nach Förderaggregat bzw. nach Art des zu fördernden Mediums kann die Zustandsgröße ein Druck, eine Temperatur oder auch eine Durchflussmenge oder Strömungsgeschwindigkeit sein, welche innerhalb vorgegebener Grenzen gehalten werden sollen. Durch den Sensor in Verbindung mit der Steuereinheit werden Steuersignale generiert, die eine Drehzahlveränderung am Hilfsmotor hervorrufen und über das Summiergetriebe einen variablen Antrieb des Fördeaggregats ermöglichen.

3

Gemäß einer bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung ist das Summiergetriebe als Planetensummiergetriebe ausgebildet. Dies bietet den Vorteil einer einfachen Anbindung des Hilfsmotors in die Antriebsanordnung und führt zu einer kompakten Bauweise. Des Weiteren sind dadurch vielfältige Anschlussmöglichkeiten für den Antriebsmotor, den Hilfsmotor und das Förderaggregat gegeben.

Gemäß einer bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung ist der Antriebsmotor mit einem Hohlrad, der Hilfsmotor mit einem Sonnenrad und das Förderaggregat mit einem Planetenträger des Planetensummiergetriebes verbunden.

Durch diese Anordnung wird gewährleistet, dass der Hilfsmotor nur einen Bruchteil der Antriebsleistung des Förderaggregats abdecken muss aber gleichzeitig einen ausreichend großen Drehzahlverstellbereich des Förderaggregats bewirkt. Über die Abstimmung der Förderaggregatbaugröße, der Leistung und des Verstellbereichs des Hilfsmotors, der Standübersetzung des Summiergetriebes und der Übersetzung zwischen Antriebsmotor und Hohlrad lässt sich das Betriebskennfeld des Antriebs in weiten Grenzen variieren und an die Erfordernisse anpassen.



Es sind aber auch andere Varianten denkbar, wie z. B. die Antriebsmotors mit oder Verbindung des der Sonne dem Planetenträger, wobei das Förderaggregat mit dem Hohlrad oder mit dem Planetenträger bzw. Hohlrad oder der verbunden werden kann und der Hilfsmotor entsprechend der gewählten Variante mit der noch nicht besetzten Komponente verbunden wird. Auch die Verbindung des Förderaggregats mit der Sonne bei Verbindung des Hilfsmotors mit dem Planetenträger und des Antriebsmotors mit dem Hohlrad ist denkbar.



Gemäß einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung wird zwischen Antriebsmotor und dem antriebsmotorseitigen Eingang des Summiergetriebes, insbesondere dessen Hohlrad, eine Zahnradstufe Antriebsüberoder Antriebsuntersetzung und/oder zur Antriebsdrehrichtungsumkehr angeordnet. Es kann auch die Anordnung einer Zahnradstufe zwischen den anderen Antriebskomponenten und Anschlüssen bzw. Verbindungsmöglichkeiten des Plantetenradgetriebes zweckmäßig sein.

Die Antriebsübersetzung kann durch eine Räderkette bestehend aus zwei oder mehr Zahnrädern gebildet sein. Sie ermöglicht die Ausbildung eines Achsabstandes zwischen Antriebsmotor und Summiergetriebe, die Ausbildung einer Übersetzungsstufe am Summiergetriebeeingang und die Ausbildung einer Richtungsumkehr der Eingangsdrehzahl für das Summiergetriebe.

Des Weiteren ist auch die Kombination mit mehrstufigen Getrieben möglich sowie die Anordnung eines Planetengetriebes oder die Verwendung eines mehrstufigen Planetengetriebes als Summierungsgetriebe.



Gemäß einer bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung wird als Förderaggregat eine Pumpe oder ein Lüfter eingesetzt, wobei die Pumpe insbesondere der Förderung von Schmier- oder Steuerölen oder von Kühlflüssigkeiten, wie z.B. Wasser, bzw. der Lüfter zur Förderung von Luft dient. Dadurch kann die erfindungsgemäße Antriebsanordnung vorzugsweise zum Antrieb von Förderaggregaten eingesetzt werden, die einer Kühlung von Antriebskomponenten, einer Förderung von Schmierflüssigkeiten oder einer Bereitstellung von Druckmitteln dienen.



einer weiteren bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung ist der wenigstens eine Sensor Erfassung zur Zustandsgrößen, die zur Steuerung der Antriebsvorrichtung bzw. des Hilfsmotors herangezogen werden, als Sensor zur Messung des Drucks und/oder der Temperatur und/oder der Durchflussmenge und/oder der Strömgeschwindigkeit des strömenden ausgebildet. So kann beispielsweise ein Systemdruck Hydraulik- oder Schmierflüssigkeit oder die Temperatur dieser Flüssigkeiten sowie die Temperatur von Kühlflüssigkeiten oder auch die Durchflussmenge und Strömungsgeschwindigkeit dieser Flüssigkeiten sowie bei Einsatz Lüfters eines Temperatur, Strömungsgeschwindigkeit oder Durchflussmenge bzw.

Durchströmmenge der zur Kühlung geförderten Luft als Steuergröße herangezogen werden.

Gemäß einer weiteren besonders bevorzugten Ausgestaltung der ist ein zusätzlicher Sensor zur Messung der Antriebsmotordrehzahl enthalten, so dass die Förderleistung des Förderaggregats durch Ansteuerung des Hilfsmotors Abhängigkeit von der wenigstens einen Zustandsgröße und der Antriebsmotordrehzahl steuerbar bzw. regelbar ist. Auf diese Weise wird zur Steuerung der Antriebsvorrichtung bzw. Hilfsmotors zusätzlich zu der als Steuergröße herangezogenen Zustandsgröße des Fördermediums auch die Antriebsmotordrehzahl herangezogen, so dass auch eine antriebsmotordrehzahlabhängige Steuerung möglich ist. Durch zusätzlich antriebsmotordrehzahlabhängige Steuerung des Hilfsmotors können extreme Bedingungen betriebsgerecht angesteuert werden. So kann beispielsweise beim Starten des Antriebsmotors, insbesondere bei extremen Betriebsbedingungen in der Kälte, im Bereich der Startdrehzahlen (Drehzahlen unterhalb der Leerlaufdrehzahl) die Fördermenge des Förderaggregats und damit das für den Startvorgang hinderliche Schleppmoment durch Ansteuerung des Hilfsmotors auf Null gebracht bzw. reduziert werden. Im Bereich niedriger Antriebsmotordrehzahlen, insbesondere bei heißem oder überhitztem Fördermedium (z. B. Öl), kann hingegen die durch das Förderaggregat aufgebrachte Fördermenge deutlich gesteigert werden, um gegebenenfalls auch kurzfristig mehr Schmieröl zur Verfügung stellen zu können. Bei höheren Antriebsmotordrehzahlen, die insbesondere beim Betrieb unter hoher Last benötigt werden, kann die durch das Förderaggregat aufgebrachte Fördermenge gegenüber einer starren Anbindung des Förderaggregates die Antriebsmotordrehzahl an reduziert werden, um Energie einzusparen. Gleichfalls kann aber





auch, falls die Betriebstemperaturen bzw. die Zustandstemperaturen des Fördermediums Grenzwerte erreichen, jederzeit die durch das Förderaggregat aufgebrachte Fördermenge auf Maximalfördermenge gesteigert werden.

Gemäß einer bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung wird die Förderleistung des Förderaggregats durch Ansteuerung Hilfsmotors entsprechend eines vorgebbaren Förderleistungskennfeldes in Abhängigkeit einer Zustandsgröße des strömenden Mediums, vorzugsweise der Temperatur, und der Antriebsmotordrehzahl gesteuert oder geregelt. Hierbei wird für jede im praktischen Betrieb vorkommende Kombination dieser Parameter eine erforderliche Förderleistung des Förderaggregats und damit eine anzusteuernde Drehzahl Hilfsmotors beispielsweise empirisch ermittelt und in einem Förderleistungskennfeld eingetragen. Das Förderleistungskennfeld kann beispielsweise in einem elektronischen Speicher abgelegt sein, auf den die Steuereinheit bei der Generierung Steuersignalen zurückgreift. Vorzugsweise enthält Förderleistungskennfeld temperaturabhängige über der Antriebsmotordrehzahl veränderliche Sollwertkurven, die innerhalb der vorgegebenen Betriebsgrenzen des Förderaggregats, z. B. minimale und maximale Fördermenge, die Fördermenge des Förderaggregats betriebsgerecht vorgeben bzw. die für die Steuereinheit benötigten Sollwerte liefert. Auf diese Weise kann breites Betriebsspektrum abgedeckt und Förderaggregat abweichend einer von rein linearen Förderkennlinie betrieben werden. Vorteilhaft wirkt sich dabei aus, die benötigte Sensorik (Drehzahlmesser Temperaturmessstelle) in modernen Fahrzeugen ohnehin vorhanden ist. Wird zusätzlich der Systemdruck gemessen, was modernen Getrieben ebenfalls üblich ist, oder wird





Unterschreiten eines Grenzwertes dieses Druckes registriert, dann kann hieraus zusätzlich ein Eingangssignal für die Drehzahlsteuerung des Hilfsmotors erfolgen, derart, dass bei Unterschreiten des Grenzwertes grundsätzlich oder abhängig von Drehzahlen und/oder Temperaturen eine erhöhte Fördermenge oder auch die Maximalfördermenge des Förderaggregats angestrebt wird.



einer weiteren Ausgestaltung der Erfindung wird die Förderleistung des Förderaggregats durch Ansteuerung des Hilfsmotors entsprechend eines vorgebbaren Zustandssollwertes, vorzugsweise eines Solldrucks des strömenden Mediums, oder antriebsmotordrehzahlabhängigen Zustandssollwertkurve, vorzugsweise einer Solldruckkurve des strömenden Mediums, oder geregelt. So muss beispielsweise ein Schmiermittel oder eine Betriebsflüssigkeit für ein Getriebe einen bestimmten Betriebsdruck oder Systemdruck aufweisen, der für die verschiedenen Betriebsbedingungen Förderaggregat bereitgestellt werden muss. Durch einen der Steuereinheit vorgegebenen Solldruck, der mit einem durch den Sensor ermittelten Betriebsdruck abgeglichen wird kann Hilfsmotor derart geregelt werden, dass sich der für das Schmiermittel oder für die Betriebsflüssigkeit vorgegebene Solldruckwert einstellt. Dies bietet den Vorteil, dass das in Getriebesteuerblock herkömmlicherweise enthaltene Druckregelventil gänzlich entfallen und statt dessen über eine Druckmessung im Getriebesteuerblock ein geschlossener Regelkreis zur Ansteuerung des Hilfsmotors aufgebaut werden kann, mit dem Ziel, die Fördermenge des Förderaggregats so zu regulieren, dass sich in Verbindung mit den Staudrücken/Durchflusswiderständen im Getriebesteuersystem ein gewünschtes bzw. vorgebbares Druckniveau unter allen



vorkommenden Betriebsbedingungen einstellt. In Kombination mit einem Sensor zur Erfassung der Antriebsmotordrehzahl kann des Weiteren auch eine Solldruckkurve zur Regelung des Hilfsmotorantriebs herangezogen werden. Damit können für verschiedene Drehzahlbereiche des Antriebsmotors unterschiedliche Solldruckwerte in einer antriebsmotordrehzahlabhängigen Solldruckkurve vorgegeben, in einem elektronischen Speicher abgelegt und der Steuereinheit zur Steuerung oder Regelung des Hilfsmotors zugeführt werden. So kann beispielsweise für den Startvorgang bei niedrigen Drehzahlen ein geringerer Solldruck vorgegeben werden, der mit zunehmender Drehzahl ansteigt und erst bei höheren Drehzahlen, oberhalb einer Leerlaufdrehzahl, einen Maximalwert annimmt, wobei die Leerlaufdrehzahl die untere Drehzahlgrenze des Antriebsmotors im normalen Betrieb ist.

Gemäß einer weiteren bevorzugten Ausgestaltung der Erfindung wird zwischen Hilfsmotor und Summiergetriebe ein Freilauf angeordnet, welcher ein Hilfsmotor auf den wirkendes Drehmoment aufnimmt. Diese Anordnung ist beispielsweise dann von Vorteil, wenn nur eine Drehrichtung des Hilfsmotors für die Verstellung bzw. Steuerung des Förderaggregats ausgenutzt wird und ein bei Stillstand des Hilfsmotors aufzubringendes Stützmoment nicht vom Hilfsmotor selbst aufgebracht werden Ein derartiger Freilauf kann beispielsweise an der Antriebswelle des Hilfsmotors zum Sonnenrad vorgesehen sein, der den Antrieb vom Hilfsmotor zum Sonnenrad erlaubt, aber bei rückwärtigem Momentenfluss das Sonnenrad direkt am Gehäuse abstützt.

Der Vorteil dieser erfindungsgemäßen Antriebsanordnung besteht im Besonderen darin, die für den Antrieb eines Förderaggregats

erforderliche Leistung im vorwiegend genutzten Drehzahlbereich des Antriebsmotors (ca. 70% bis 90% der Nenndrehzahl) auf bis zu 60% der heute bei starren (linearen) Antriebsanordnungen benötigten Leistung zu reduzieren. Darüber hinaus bietet eine derartige Antriebsanordnung den Vorteil, die Fördermenge des Förderaggregats im gesamten Drehzahlbereich des Antriebsmotors weiten Grenzen zu variieren und damit bedarfsgerecht einstellen zu können. Im Vergleich zu einem konventionellem linearen Antrieb zwischen Antriebsmotor und Förderaggregat können mit der erfindungsgemäßen Antriebsanordnung beispielsweise in niedrigen Drehzahlbereichen, unter Verwendung desselben Förderaggregats, deutlich höhere Förderleistungen abgerufen werden, hingegen bei hohen Antriebsmotordrehzahlen nicht notwendige, überhöhte Förderleistungsabrufe vermieden werden und somit die gesamte Antriebsanordnung verbrauchsoptimiert einsetzbar ist.

Anhand der Zeichnung, die ein Ausführungsbeispiel der Erfindung zeigt, werden nachfolgend die Erfindung sowie weitere Vorteile und vorteilhafte Weiterbildungen und Ausgestaltungen der Erfindung näher beschrieben und erläutert.



Es zeigt:

- Fig. 1 den schematischen Aufbau einer erfindungsgemäßen Antriebsanordnung mit einer Steuereinheit für einen Hilfsmotor,
- Fig. 2 ein Förderleistungskennfeld für eine erfindungsgemäße Antriebsanordnung mit einer vorwiegend
 temperatur- und antriebsmotordrehzahlabhängigen
 Ansteuerung des Hilfsmotors und

Fig. 3 eine Solldruckkurve für eine erfindungsgemäße Antriebsanordnung mit einer vorwiegend druckabhängigen Steuerung bzw. Regelung des Hilfsmotors.

Die in Fig. 1 schematisch dargestellte Antriebsanordnung 10 als Verbrennungsmotor enthält einen 12 ausgebildeten Antriebsmotor für ein Arbeitsfahrzeug, einen als Elektromotor 14 ausgebildeten Hilfsmotor, ein als Planetengetriebe ausgebildetes Summiergetriebe sowie ein als Pumpe 18 ausgebildetes Förderaggregat, welches einen für den Betrieb eines Getriebes notwendigen Getriebesteuerblock 20 mit Drucköl versorgt und Betriebsflüssigkeit aus einem Flüssigkeitsreservoir 21 ansaugt.

Der Verbrennungsmotor 12 der Antriebsanordnung 10 ist an eine auf zwei Wellenlagern 22, 24 gelagerte ersten Antriebswelle 26 gekoppelt. Die erste Antriebswelle 26 ist drehfest mit einem einer Zahnradstufe 28 zugehörigem ersten Zahnrad 30 verbunden.



Der Elektromotor 14 der Antriebsanordnung 10 ist mit einer zweiten Antriebswelle 32 verbunden, die auf einem Wellenlager 34 gelagert und mit einem Sonnerad 36 des Planetengetriebes 16 verbunden ist.

Das Planetengetriebe 16 enthält des Weiteren ein Hohlrad 38 sowie mehrere Planeten 40, die auf einem Planetenträger 42 gelagert sind. Der Planetenträger 42 ist drehfest mit einer Abtriebswelle 44 verbunden. An das Hohlrad 38 ist ein zweites, zur Zahnradstufe 28 zugehöriges Zahnrad 46 gekoppelt, welches direkt mit dem ersten Zahnrad 30 in Eingriff steht. Das Hohlrad

38 und das zweite Zahnrad 46 bilden eine Einheit und sind gemeinsam auf der zweiten Antriebswelle 32 gelagert. Zur weiteren Lagerung des Planetengetriebes 16 bzw. der zweiten Abtriebswelle 32 werden weitere Lager 48 und 49 verwendet, wobei auch andere bekannte Lagerungsarten verwendet werden könnten, was hier nicht weiter von Belang ist.

Die Abtriebswelle 44 am Planetenträger 42 ist fest mit der Pumpe 18 verbunden, wobei die Pumpe 18 eine Betriebsölflüssigkeit zum Getriebesteuerblock 20 fördert.

Der Getriebesteuerblock 20 enthält einen Temperatursensor 50 und/oder einen Drucksensor 52, welche mit einer elektronischen Steuereinheit 54 für den Elektromotor 14 verbunden sind. Des Weiteren ist am Verbrennungsmotor 12 ein Drehzahlsensor 56 vorgesehen, der ebenfalls mit der Steuereinheit 54 verbunden ist. Die Steuereinheit 54 enthält einen internen Steuerrechner (nicht gezeigt), der mit einem Speicher (nicht verbunden ist, in dem die für die Steuereinheit notwendigen Kennfelder, Sollwerte bzw. Sollwertkurven abgelegt sind. Abhängigkeit der gemessenen Zustandswerte, wie z.B. Betriebsöltemperatur Töl, Systemdruck Psystem, und Antriebsmotordrehzahl n_{mot} , berechnet bzw. ermittelt der interne Steuerrechner je nach Steuerungs- bzw. Regelungsstrategie die erforderlichen Steuergrößen, anhand derer die Steuereinheit 54 einen elektrischen Steuerstrom I_{mot} generiert. Im Wesentlichen wird nach zwei unterschiedlichen Strategien zur Steuerung bzw. Regelung des Elektromotors 14 verfahren, die wie folgt anhand des Kennfeldes in Fig. 2 und anhand der Sollwertkurve in Fig. 3 erläutert werden.

Für eine auf einer Drehzahl- und Temperatursteuerung basierende Steuerstrategie 2 ist in Fig. beispielhaft ein Förderleistungskennfeld abgebildet, anhand dessen die Steuerstrategie für die Generierung des elektrischen Steuerstroms I_{mot} geschildert wird. In dem Kennfeld ist die Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 über der Antriebsmotordrehzahl n_{mot} aufgetragen. Die eingetragenen Geraden $P_{\text{flow},\text{max}}$ und $P_{\text{flow},\text{min}}$ kennzeichnen die maximale bzw. die minimale Förderleistung der verwendeten Pumpe in Abhängigkeit von der Antriebsmotordrehzahl Die Gerade n_{mot} . P_{flow,linear} kennzeichnet zum Vergleich Förderleistung einer gleichartigen Pumpe 18, die linear bzw. starr (konventionell) vom Antriebsmotor angetrieben Zwischen den Geraden Pflow, max und Pflow, min zeichnet sich ein Bereich ab, in dem durch entsprechende Steuerung Elektromotors 14 die Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 steuerbar bzw. variierbar ist. Exemplarisch sind drei Steuerkurven Pflow.und Pflow.100°C 30°C/ Pflow, 40°C, abgebildet, anhand derer die Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 für die verschiedenen Betriebsöltemperaturen -30°C, 40°C und 100°C gesteuert wird. Es kann für jede beliebige Temperatur eine Steuerkurve vorgegeben werden, mit der die gewünschten Förderleistungen Pflow der Pumpe 18 angesteuert werden können. Für extrem kalte Betriebsbedingungen um -30°C gibt die Steuerkurve Pflow,-30°C beispielsweise vor, dass die Förderleistung Pflow der Pumpe 18 für Antriebsmotordrehzahlen n_{mot} unterhalb von 400 U/min auf Null gehalten wird, um den Startvorgang zu erleichtern, indem Betrieb der Pumpe 18 entstehende Schleppmoment verhindert wird. Die Steuereinheit 54 ermittelt dann anhand der vorherrschenden Eingangsgrößen n_{mot} (z.B. n_{mot} =200 U/min) und $T_{\ddot{o}1}$ (To1=-30°C) die durch die Steuerkurve für diesen Betriebspunkt vorgegebene Förderleistung P_{flow} (P_{flow} =0) und generiert, unter Berücksichtigung der durch den Drehzahlsensor 56 gelieferten





Antriebsmotordrehzahl $n_{mot}=200$ und unter Berücksichtigung geometrischer Vorgaben bezüglich der Übersetzungsverhältnisse, entsprechenden Steuerstrom $I_{mot(200,-30)}$. Der generierte Steuerstrom I_{mot(200,-30)} erzeugt dann die durch den Elektromotor aufzubringende Drehzahl und Drehrichtung, um die Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 auf Null zu halten. Für andere Betriebspunkte entsprechend ähnlich verfahren. So wird durch Förderleistungskennfeld bei Betriebsöltemperaturen um -30°C und einer Antriebsmotordrehzahl von 1000 U/min eine Förderleistung Pflow der Pumpe 18 von ca. 22,5 L/min vorgegeben. Der von der Steuereinheit 54 generierte Steuerstrom Imot(1000,-30) erzeugt dann 'durch die den Elektromotor aufzubringende Drehzahl Drehrichtung, um die Förderleistung Pflow der Pumpe 18 auf 22,5 Liter/min zu bringen.



Aus dem Förderleistungskennfeld geht des Weiteren hervor, dass im Vergleich zu einer linear (starr) angetriebenen Pumpe die Förderleistung sehr gut an die Betriebserfordernisse angepasst werden kann. So wird insbesondere bei Antriebsmotordrehzahlen n_{mot} und höheren Betriebsöltemperaturen $(T_{\ddot{o}1}=100^{\circ}C)$ $T_{\ddot{\mathrm{O}}1}$ eine deutlich über der "linearen Pumpenförderkennlinie" Pflow, linear liegende Förderleistung Pflow der Pumpe 18 angesteuert, um den Betriebserfordernissen besser gerecht werden Z11 können. Anders ist es bei höheren Antriebsmotordrehzahlen n_{mot}, dort kann abweichend von der Pumpenförderkennlinie" P_{flow,linear} eine geringere Förderleistung der Pumpe P_{flow} 18 angesteuert werden überflüssige, d. h. über den Betriebserfordernissen liegende Förderleistung P_{flow} einzusparen.

Wird zusätzlich der Systemdruck gemessen, was bei modernen Getrieben ebenfalls üblich ist, oder wird das Unterschreiten

eines Grenzwertes dieses Druckes registriert, dann kann hieraus zusätzlich ein Eingangssignal für die Drehzahlsteuerung des Hilfsmotors erfolgen, derart, dass bei Unterschreiten des Grenzwertes grundsätzlich oder abhängig von Drehzahlen und/oder Temperaturen eine erhöhte Fördermenge oder auch die Maximalfördermenge des Förderaggregats angestrebt wird.



Die auf einer Drehzahl- und Temperatursteuerung basierende Steuerstrategie ermöglicht es, die Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 in einem relativ breiten Kennfeld zu variieren und gegenüber einer herkömmlichen linear angetriebenen Pumpe weitestgehend optimiert auf die verschiedenen Betriebserfordernisse einzugehen.

In Fig. 3 ist eine beispielhafte antriebsmotordrehzahlabhängige Sollwertdruckkurve abgebildet, auf die eine alternative auf Druckmessung ausgerichtete Regelstrategie basiert. Anders als bei der auf Drehzahl- und Temperatursteuerung basierenden Steuerstrategie wird hier ein antriebsmotordrehzahlabhängiger Sollwert für Systemdruck den Psystem, soll Psystem des Getriebesteuerblocks 20 vorgegeben, der sich durch Regelung der Drehzahl des Elektromotors 14 bzw. durch Regelung Förderleistung P_{flow} der Pumpe 18 für die unterschiedlichen Antriebsmotordrehzahlen nmot einstellen soll. Als Eingangsgrößen für die Steuerung bzw. Regelung des Elektromotors 14 dienen in diesem Fall für jeden Regelzyklus die vom Drehzahlmesser 56 gelieferte Antriebsmotordrehzahl n_{mot} sowie der durch den Drucksensor 52 ermittelte aktuell vorherrschende Systemdruck p_{System} . Entsprechend der Antriebsmotordrehzahl n_{mot} wird aus der im Speicher des Steuerrechners vorgegebenen Sollwertkurve der für die Antriebsmotordrehzahl n_{mot} zugehörige Solldruckwert



Psystem, soll ermittelt und vom Steuerrechner mit dem Systemdruck verglichen. Der Differenzwert der beiden (p_{System, soll}, p_{System}) dient als Regelgröße für den Steuerstrom I_{mot} des Elektromotors 14. In Abhängigkeit von dieser Regelgröße der Elektromotor 14 schneller oder langsamer angetrieben, bis sich der vorgegebene Solldruckwert Psystem, soll einstellt. Dieser Regelzyklus wird entsprechend vorgegebener Regelintervalle wiederholt, so dass in allen Betriebszuständen der entsprechend der Sollwertkurve vorgegebene Sollwert psystem, soll für den Systemdruck psystem des Getriebesteuerblocks 20 eingehalten wird.



Wie dem Diagramm in Fig. 3 zu entnehmen ist, steigt der vorgegebene Sollwert für Psystem, soll kleinere Drehzahlen überproportional zur Antriebsmotordrehzahl n_{mot} an, bis er bei höheren Antriebsmotordrehzahlen n_{mot} einem Maximalsollwert von 20 bar erreicht und unabhängig von der weiter steigenden Antriebsmotordrehzahl n_{mot} diesen Wert beibehält. Ein Vorteil der auf Druckmessung ausgerichteten Regelstrategie besteht in der Einsparung eines Druckregelventils und die Möglichkeit bedarfsgerecht den Druck einstellen zu können unabhängig von Einflußgrößen wie z.B. Temperatur und Viskosität des Öls.



Auch wenn die Erfindung lediglich anhand eines Ausführungsbeispiels beschrieben wurde, erschließen sich für den Fachmann im Lichte der vorstehenden Beschreibung sowie der Zeichnung viele verschiedenartige Alternativen, Modifikationen und Varianten, die unter die vorliegende Erfindung fallen. So können beispielsweise ergänzend zu der Druckmessung auf ausgerichteten Steuerbzw. Regelstrategie Sollwertkurven vorgegeben werden, die in Abhängigkeit der Betriebsöltemperatur Töl zur Druckregelung herangezogen werden.

Als Eingangsgröße für die Steuereinheit 54 dient dann des auch eine vom Temperatursensor 50 gelieferte Betriebsöltemperatur Töı. In Abhängigkeit von der Betriebsöltemperatur Töl ist dann auch eine Kaltstarthilfe für den Antriebsmotor 12 möglich, indem bei Unterschreiten eines Temperaturgrenzwertes der Solldruckwert auf Null gesetzt wird und somit der Hilfsmotor 14 derart angesteuert wird, dass ein durch die Pumpe 18 erzeugtes Schleppmoment reduziert bzw. aufgehoben werden kann.



In einem weiteren Ausführungsbeispiel der Erfindung, wie in Fig. 1 in gestrichelter Form ergänzend dargestellt ist, wird zwischen Hilfsmotor 14 und Planetengetriebe 16 ein Freilauf 58 angeordnet, welcher ein auf den Hilfsmotor 14 wirkendes Drehmoment aufnimmt. Diese Anordnung ist von Vorteil, wenn nur eine Drehrichtung des Hilfsmotors 14 für die Verstellung bzw. Steuerung des Förderaggregats 18 ausgenutzt wird und ein bei Stillstand des Hilfsmotors 14 aufzubringendes Stützmoment nicht vom Hilfsmotor 14 selbst aufgebracht werden muss. Ein derartiger Freilauf 58 kann beispielsweise der 32 Hilfsmotors Antriebswelle des 14 zum Sonnenrad 36 vorgesehen sein. Dadurch wird ein Antrieb des Sonnenrades 36 vom Hilfsmotor 14 erlaubt, aber ein rückwärtiger Momentenfluss über das Sonnenrad direkt durch die gehäuseseitige Verbindung 60 des Freilaufs 58 abgefangen.



Patentansprüche

- 1. Antriebsanordnung für Förderaggregat ein (18)Förderung eines strömenden Mediums, insbesondere Luft oder Antriebsanordnung Flüssigkeit, wobei die (10)drehzahlvariablen Antriebsmotor (12),einen stufenlos regelbaren Hilfsmotor (14) und ein Summiergetriebe (16) enthält und wobei das Summiergetriebe (16) ausgangsseitig mit dem Förderaggregat (18) und eingangsseitig mit dem Antriebsmotor (12) und dem Hilfsmotor (14) verbunden ist, die Antriebsanordnung (10)des Weiteren eine den Hilfsmotor (14) ansteuernde Steuereinheit (54) dadurch gekennzeichnet, dass wenigstens ein Sensor (50, zur Messung von wenigstens einer Zustandsgröße des strömenden Mediums enthalten ist und die Förderleistung des Förderaggregats (18) durch die Steuereinheit (54) in Abhängigkeit von der wenigstens einen Zustandsgröße steuerbar bzw. regelbar ist.
- Antriebsanordnung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das Summiergetriebe (16) ein Planetensummiergetriebe ist.
- 3. Antriebsanordnung nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass der Antriebsmotor (12) mit einem Hohlrad (38), der Hilfsmotor (14) mit einem Sonnenrad (36) und das Förderaggregat (18) mit einem Planetenträger (42) des Planetensummiergetriebes (16) verbunden ist.

- 4. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass zwischen Antriebsmotor (12) und dem antriebsmotorseitigen Eingang des Summiergetriebes eine Zahnradstufe (28) zur Antriebsüber- oder Antriebsuntersetzung und/oder zur Antriebsdrehrichtungsumkehr angeordnet ist.
- 5. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Förderaggregat (18) eine Pumpe oder ein Lüfter, insbesondere zur Förderung von Öl oder Kühlflüssigkeiten bzw. zur Förderung von Luft ist.
- 6. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der wenigstens eine Sensor (50, 52) zur Messung von wenigstens einer Zustandsgröße ein Sensor zur Messung des Drucks und/oder der Temperatur und/oder der Durchflussmenge und/oder der Strömgeschwindigkeit des strömenden Mediums ist.
- . 7. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass des Weiteren wenigstens ein Sensor (56)zur Messung der Antriebsmotordrehzahl enthalten ist und die Förderleistung des Förderaggregats (18)durch Ansteuerung des Hilfsmotors (14)in Abhängigkeit von der wenigstens einen Zustandsgröße und der Antriebsmotordrehzahl steuerbar bzw. regelbar ist.
- 8. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Förderleistung des Förderaggregats (18) durch Ansteuerung des Hilfsmotors (14) entsprechend eines vorgebbaren Förderleistungskennfeldes in Abhängigkeit der Temperatur des strömenden

Mediums und der Antriebsmotordrehzahl steuerbar oder regelbar ist.

- 9. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Förderleistung Förderaggregats (18) durch Ansteuerung des Hilfsmotors (14) entsprechend eines vorgebbaren Zustandssollwertes, vorzugsweise eines Solldrucks des strömenden Mediums, oder einer antriebsmotordrehzahlabhängigen Zustandssollwertkurve, vorzugsweise einer Solldruckkurve des strömenden Mediums, steuerbar oder regelbar ist.
- 10. Antriebsanordnung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass zwischen Hilfsmotor (14) und Summiergetriebe ein Freilauf (58) angeordnet ist, welcher ein auf den Hilfsmotor (14)wirkendes Drehmoment aufnimmt.

Zusammenfassung

Antriebsanordnung für ein Förderaggregat

Es wird eine Antriebsanordnung für ein Förderaggregat (18) zur Förderung eines strömenden Mediums beschrieben, insbesondere zur Förderung von Luft oder Flüssigkeit. Die Antriebsanordnung (10) enthält einen drehzahlvariablen Antriebsmotor (12), einen stufenlos regelbaren Hilfsmotor (14) und ein Summiergetriebe (16). Das Summiergetriebe (16) ist ausgangsseitig mit dem Förderaggregat (18) und eingangsseitig mit dem Antriebsmotor (12) und dem Hilfsmotor (14) verbunden ist. Des Weiteren enthält die Antriebsanordnung (10) eine den Hilfsmotor (14) ansteuernde Steuereinheit (54).



Um eine gegenüber linearen, starr angetriebenen Förderaggregaten verbesserte Steuerung bzw. Regelung der Förderleistung zu ermöglichen, wird vorgeschlagen, über wenigstens einen Sensor (50, 52) wenigstens eine Zustandsgröße des strömenden Mediums zu erfassen und den Hilfsmotor (14) der Antriebsvorrichtung (10) durch die Steuereinheit (54)Abhängigkeit von der wenigstens einen Zustandsgröße zu steuern bzw. zu regeln.

Figur 1





